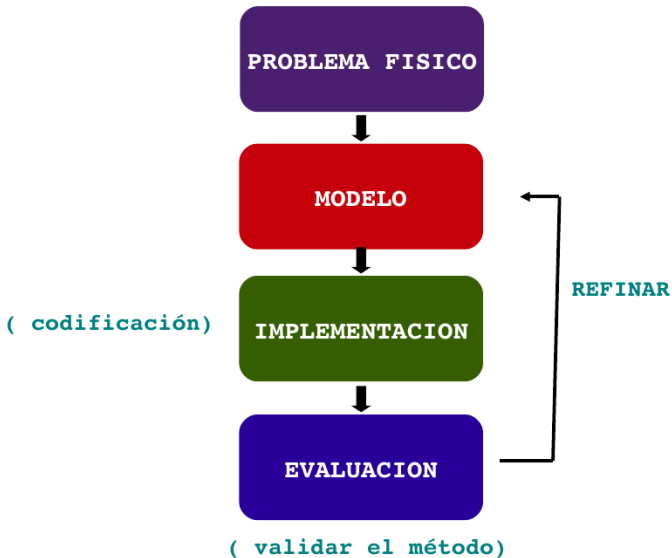


# Optimización

M. Graciela Molina

m.graciela.molina@gmail.com

# El proceso de escribir software científico



Nos acordemos de la clase de Cecilia :)

## Desarrollo de Software de “convencional”

- Requisitos: cliente y/o manager
- Típica estrategia:
  - Decidir un enfoque general para la implementación
  - Traducir requisitos en tareas/subtareas
  - Usar metodología de admin de proyecto (asegura la implementación, validación y entrega a tiempo)
- Si alcanzo los requisitos: fin del proyecto

## Desarrollo de Software de científico

- *Requisitos no siempre bien definidos.*
- *Limitaciones de matemática de punto flotante, la validación se complica.*
- *La aplicación tal vez sea necesaria una única vez (o pocas veces).*
- *Muy pocos científicos son programadores.*



Pero cuando el problema crece...



Recién notamos que no son **soluciones óptimas**

Debemos pensar en lograr un trade-off entre:

Tiempo de desarrollo, Debugging, Validación, portabilidad, etc.  
Y claro el tiempo de ejecución

Importante: El tiempo de CPU es más económico que el tiempo humano !

Seguramente alguien ya nos resolvió parte del problema !

**No vamos a inventar la rueda**

Algunas librerías científicas:

- LAPACK — Linear Algebra PACKage (<http://www.netlib.org/lapack/>)
- GSL - GNU Scientific Library (<https://www.gnu.org/software/gsl/>)
- C++ Boost (<http://www.boost.org/>)
- Scipy (<https://www.scipy.org/>)
- Numpy (<http://www.numpy.org/>)
- Pandas (<http://pandas.pydata.org/>)



APRENDER SKILLS DE GOOGLEO!

(Evaluar lo que existe)

Seguramente conseguiremos sw de mejor calidad que si intentamos escribirlo nosotros mismos

Y

si tenemos que programar, “ELEGIR” UN LENGUAJE DE PROGRAMACIÓN

(Tener presente qué existe, conocer sus fortalezas y debilidades)

# Que más hay para optimizar

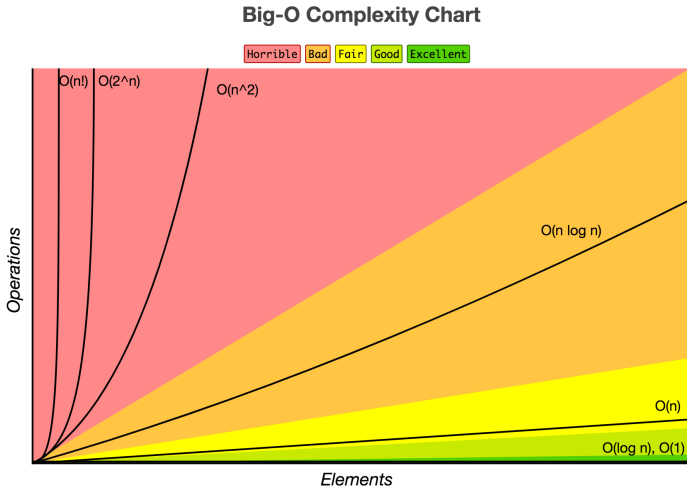
- Usar aproximaciones cuando sea posible.
- Desarrollar algoritmos más eficientes
- Utilizar estructuras de datos apropiadas
- Obtener hardware más veloz
- Usar o escribir software optimizado para el hardware que se posee.  
Por ejemplo: aprovechar bibliotecas ya optimizadas, BLAS ([www.netlib.org/blas](http://www.netlib.org/blas)) , LAPACK ([www.netlib.org/lapack](http://www.netlib.org/lapack)),etc.
- Paralelizar

- Respecto a los **algoritmos**.
- Respecto a las **estructuras de datos**
  - Respecto al **hardware**

- **Evaluación teórica:**  
Complejidad en tiempo y almacenamiento. (Analizar como se comporta el programa a medida que el tamaño de la entrada crece)
- **Evaluación práctica:**  
Realizar mediciones (profiling)

# Algoritmos: evaluación teórica

Complejidad asintótica y notación O grande: Estima de qué manera crecerá el tiempo de ejecución a medida que aumente el tamaño de la entrada.



n	O(1)	O(log(n))	O(n)	O(n log(n))	O(n <sup>2</sup> )	O(n <sup>3</sup> )
10	const	3	10	33	100	1000
1000	const	10	1000	9966	1E+06	1E+09
100000	const	17	100000	1660964	1E+10	1E+15
1000000	const	20	1000000	19931569	1E+12	1E+18

$$O(1) < O(\log n) < O(n) < O(n^2) < O(n^3) \dots < O(c^n)$$

# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

Queremos ordenar un arreglo

$[9\ 0\ 0\ 4\ 3\ 4\ 1\ 2] \rightarrow [0\ 0\ 1\ 2\ 3\ 4\ 4\ 9]$

Algoritmo 1

$[9\ 0\ 0\ 8\ 3\ 4\ 1\ 2] \rightarrow$

<b>0</b>	<b>9</b>	0	8	3	4	1	2
0	<b>0</b>	<b>9</b>	8	3	4	1	2
0	0	<b>8</b>	<b>9</b>	3	4	1	2

...

Al cabo de  $n$  comparaciones, solo se ubicó un elemento.

Necesitamos ahora comparar los  $n-1$  elementos restantes.

Analicemos la complejidad algorítmica:

Mejor caso: el arreglo ya está ordenado

Peor caso: el arreglo está en el orden inverso

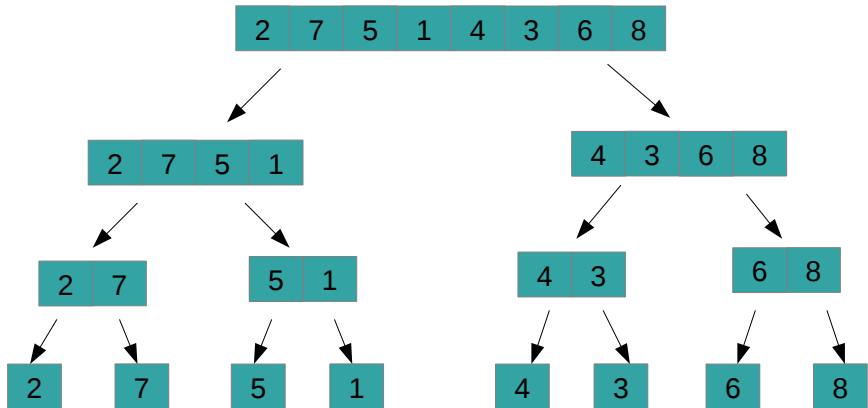
En cualquier caso el algoritmo requiere  $n$  comparaciones  $\times$   $n$  elementos que tiene el arreglo  $\rightarrow O(n^2)$

Se puede mejorar este algoritmo?



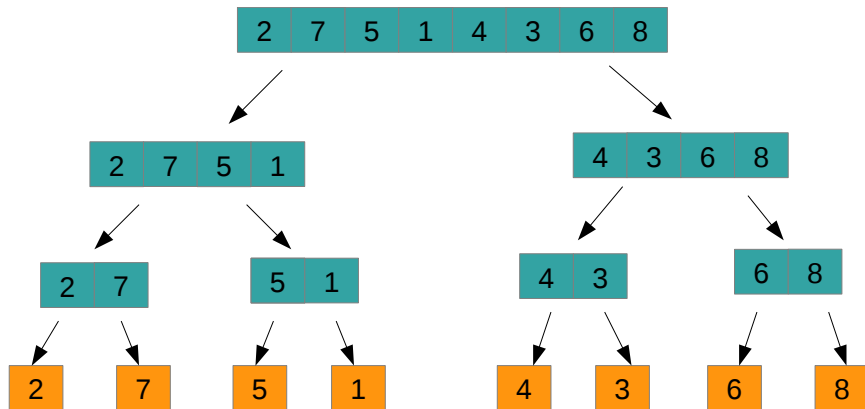
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



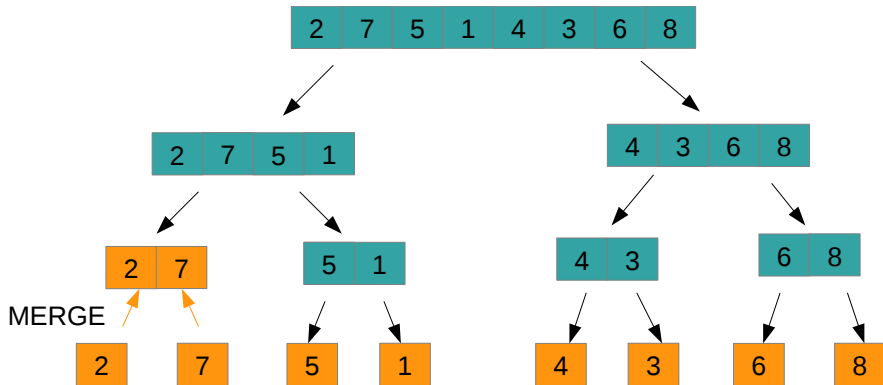
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



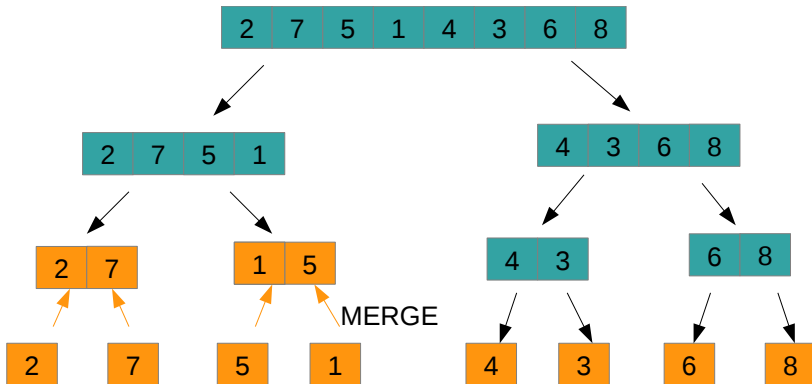
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



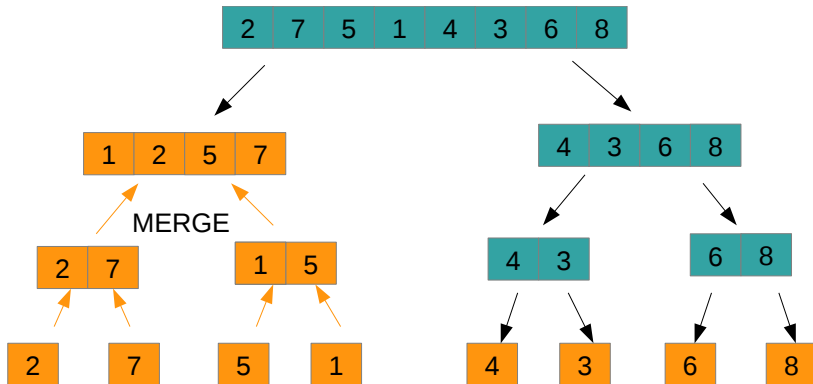
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



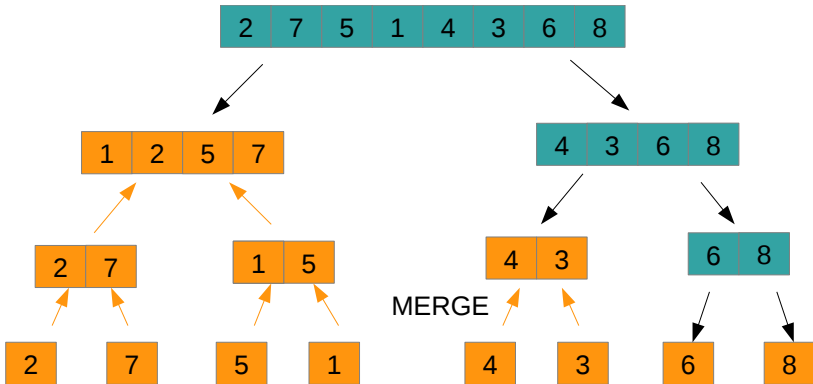
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



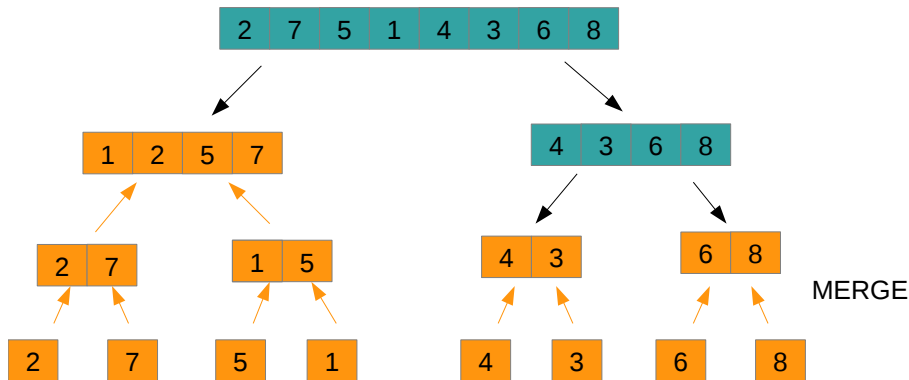
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



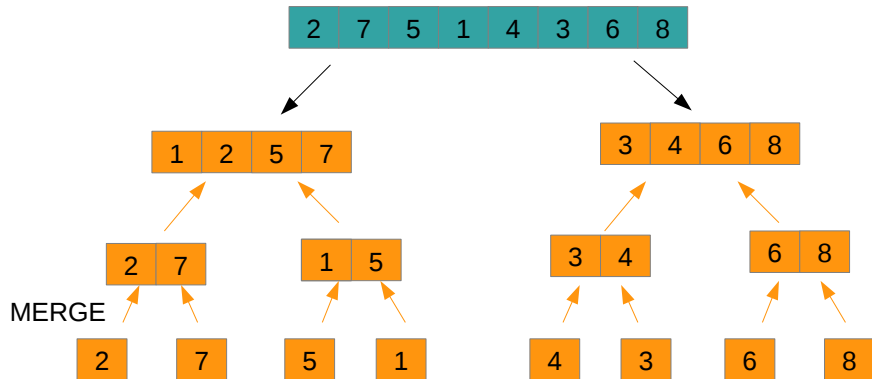
# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

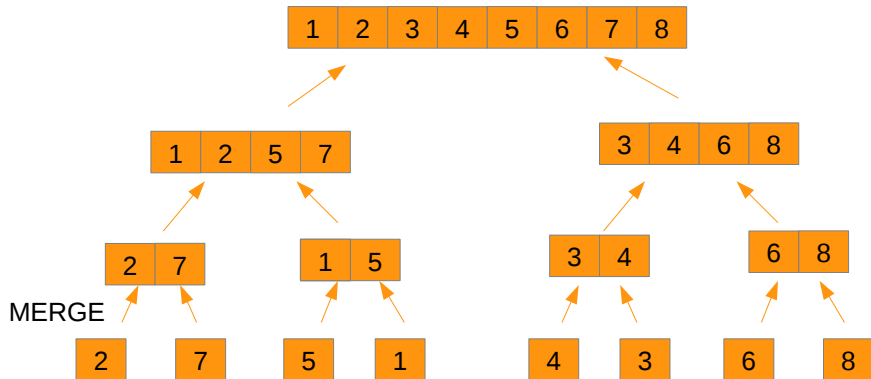
## Algoritmo 2: Merge sort





# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Algoritmo 2: Merge sort



# Ejemplo: Algoritmos de ordenación

## Array Sorting Algorithms

Algorithm	Time Complexity			Space Complexity
	Best	Average	Worst	Worst
<u>Quicksort</u>	$\Omega(n \log(n))$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n^2)$	$O(\log(n))$
<u>Mergesort</u>	$\Omega(n \log(n))$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n \log(n))$	$O(n)$
<u>Timsort</u>	$\Omega(n)$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n \log(n))$	$O(n)$
<u>Heapsort</u>	$\Omega(n \log(n))$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n \log(n))$	$O(1)$
<u>Bubble Sort</u>	$\Omega(n)$	$\Theta(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
<u>Insertion Sort</u>	$\Omega(n)$	$\Theta(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
<u>Selection Sort</u>	$\Omega(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
<u>Tree Sort</u>	$\Omega(n \log(n))$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n^2)$	$O(n)$
<u>Shell Sort</u>	$\Omega(n \log(n))$	$\Theta(n(\log(n))^2)$	$O(n(\log(n))^2)$	$O(1)$
<u>Bucket Sort</u>	$\Omega(n+k)$	$\Theta(n+k)$	$O(n^2)$	$O(n)$
<u>Radix Sort</u>	$\Omega(nk)$	$\Theta(nk)$	$O(nk)$	$O(n+k)$
<u>Counting Sort</u>	$\Omega(n+k)$	$\Theta(n+k)$	$O(n+k)$	$O(k)$
<u>Cubesort</u>	$\Omega(n)$	$\Theta(n \log(n))$	$O(n \log(n))$	$O(n)$

5 Sorting Algorithms en 6 minutos  
<http://youtube/kPRA0W1kECg>

# Cuanto importa la elección de un buen algoritmo

Algoritmo de transformada de Fourier

Costo TDF  $O(N^2)$   $\rightarrow$  Costo FFT  $O(N \log_2 N)$

*J. W. Cooley, J. W. Tukey (1965)*

¿ Cual es realmente le beneficio?

<b>N</b>	1000	$10^6$	$10^9$
$O(N^2)$	$10^6$	$10^{12}$	$10^{18}$
$O(N \log_2 N)$	$10^4$	$20 \times 10^6$	$30 \times 10^9$

Supongamos que cada operación demora 1 ns

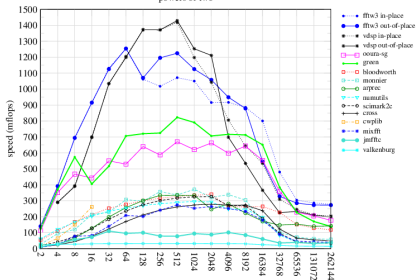
$10^{18}$  ns 31.2 años

$30 \times 10^9$  ns 30 seg

# Cuanto importa la elección de un buen algoritmo

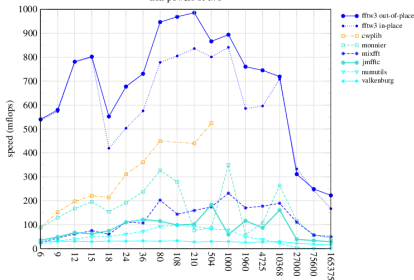
double-precision complex, 1d transforms

powers of two



double-precision complex, 1d transforms

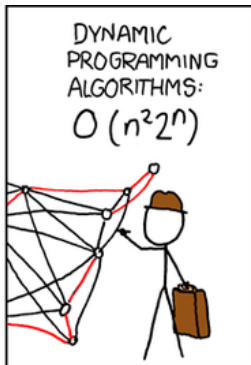
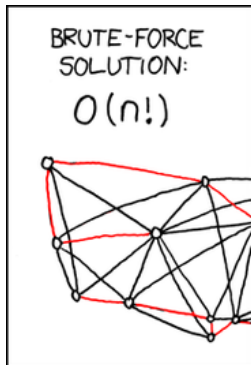
non-powers of two



<http://www.fftw.org/speed/G4-1.06GHz-macosx/>

# Cuanto importa la elección de un buen algoritmo

Encontrar un mejor algoritmo es mejor que optimizar un algoritmo!



# Optimización respecto a las estructuras de datos

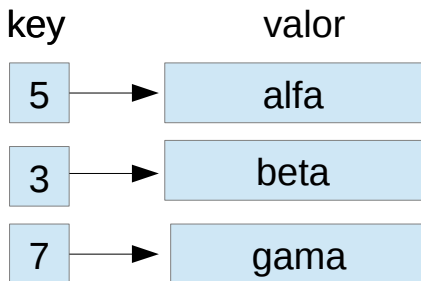
- Almacenar información de forma organizada y estructurada y no como datos simples.
- Se pueden ver como una colección de datos que se caracterizan por su organización y las operaciones que se definen en ellos
- Objetivo: tener un fácil acceso y manejo de datos

# Estructuras de datos

- Secuenciales: Datos organizados consecutivamente.

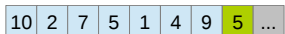


- Asociativas: Los datos no tienen por qué situarse de forma contigua sino que se localizan mediante una clave.





## Arreglos



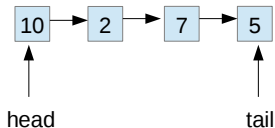
Insertar al final  
 $O(1)$



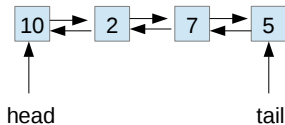
Insertar al principio  
 $O(1)$

## Listas enlazadas

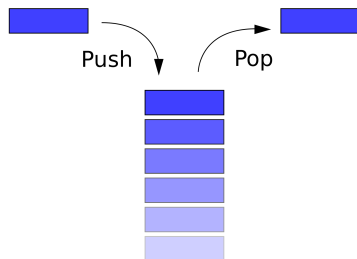
### Single linked-list



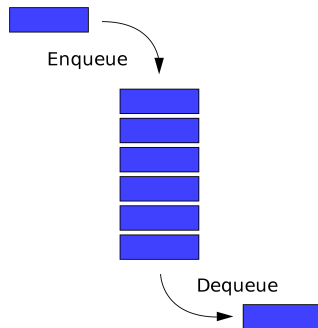
### Double linked-list



Cola o LIFO (last in first out)

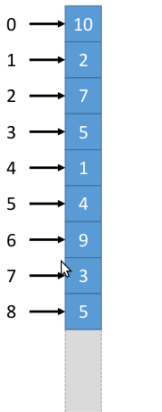


Fila o FIFO (first in first out)

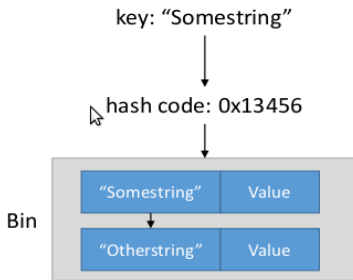


# Contenedores asociativos

Arreglos



Mapas no ordenados (hash maps)



+ diccionarios, mapas ordenados, conjuntos

## Qué tanto impacta la elección de las estructuras de datos en nuestro programa?

### EJEMPLO

Supongamos que queremos programar un jueguito (Follow me):

- Se genera una secuencia aleatoria de números que se van mostrando por pantalla.
- El jugador debe reproducir la secuencia
- Cada coincidencia en el orden de aparición es un punto

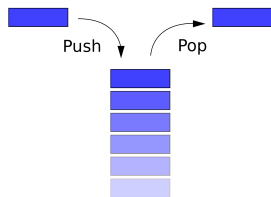
El algoritmo debe realizar las siguientes tareas:

- generar, almacenar y mostrar por pantalla una secuencia
- capturar y almacenar la secuencia ingresada por el jugador
- Comparar las dos secuencias y establecer el puntaje

# Optimización respecto a las estructuras de datos

PRIMERA IDEA: Usar una estructura pila (LIFO)

Veamos una implementación con lista enlazada en C



```
1 #include <stdio.h>
2
3 typedef int item;
4 const item indefinido=9999;
5
6 struct nodo{
7     item dato;
8     nodo *sig;
9 };
10
11 typedef nodo* Pila;
12
13 Pila pilaVacia();
14 int esPilaVacia(Pila l);
15 Pila push(Pila l, char x);
16 Pila pop(Pila l);
17 item top(Pila l);
18 void escribir(Pila l);
```

# Optimización respecto a las estructuras de datos

Cuál es el costo de cada operación?

```
1 int esPilaVacia(Pila l){
2     return l==NULL;}
3
4 Pila push(Pila l, item x){
5     nodo *aux;
6     aux=new nodo;
7     aux->dato=x;
8     aux->sig=l;
9         l=aux;
10        return l;}
11
12 item top(Pila l){
13     if(!esPilaVacia(l))
14         return l->dato;
15     else
16         return indefinido;}
```

```
1
2 Pila pop(Pila l){
3     if(!esPilaVacia(l)){
4         nodo * aux=l;
5         l=aux->sig;
6         delete aux;
7     }
8     return l;}
9
10 void escribir(Pila l){
11     printf("\n PILA ->");
12     while(!esPilaVacia(l)){
13         printf(" %d ->",l->dato);
14             l=l->sig;}
15     printf(" FIN\n");
16 }
```

# Optimización respecto a las estructuras de datos

Volviendo al problema:ALGORITMO (pseudocódigo)

```
WHILE not EndOfSequence  
  item=aleat(N)  
  p1=push(p,item)  
  display(item)
```

END

```
WHILE not EndOfSequence  
  item=GetItem()  
  p2=push(p2,item)  
  display(item)
```

END

Ahora tendríamos que comparar p1 y p2  
Cuál sería el costo?



PRIMERA IDEA: Usar una estructura pila (LIFO)

Caso1:

pc: [1,2]

player: [] (pila vacia)

player: player +0 ptos

Caso2:

pc: [1,2]

player: [1,2]

Listas equivalentes

Caso 3:

pc: [1,2,2]

player: [1,2,3]

Caso 4:

pc: [1,2,3,4]

player: [1,2,3]

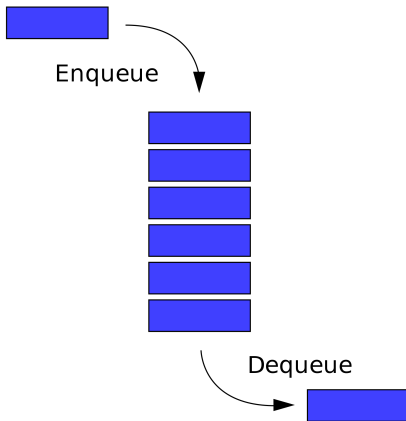
Player +3 ptos

**Se puede mejorar?**

**Era esta la estructura de datos mas acertada para el problema?**

PENSEMOS OTRA SOLUCION: Usar una estructura lista (FIFO)  
**Como se realizaria entonces la comparación?**

Recordemos



Entonces

Caso1:

pc: [1,2]

player: [] (fila vacia)

player: player +0 ptos

Caso2:

pc: [1,2]

player: [1,2]

Listas equivalentes

Caso 3:

pc: [1,2,2]

player: [1,2,3]

Caso 4:

pc: [1,2,3,4]

player: [1,2,3]

Player +3 ptos

**Cuanto mejora?**

Cómo hacer más rápido nuestros cálculos?



## Cómo hacer más rápido nuestros cálculos?

- Escribir y leer más rápido (I/O ¿ veloc)
- Dar vueltas más rápido la manija (¿ veloc clock)
- Mejorar la tecnología (mejor CPU)
- Limitar el acceso a memoria no-uniforme y multi-core
- Arquitecturas multi-cores. Paralelización
- Compiladores que permiten optimización para aprovechar la CPU (pipelining, unidades vectoriales y superescalares , etc)

El tipo de operaciones importa!!!

- + - \*
- / % sqrt()
- Func. trascendentales
- Pow(x,y) x,y reales
- Op. más veloces, 0.5x-1x
- Op. velocidad media, 5x-10x
- Op. lentas, 20x-50x
- Op. costosas, muy lentas, +100x

Pipelining → operaciones veloces.

Usar BLAS-LAPACK (álgebra lineal, son + y \*)

## Opt. Escalar

- Copy propagation
- Const folding
- Strength reduction
- Eliminación subexpresiones comunes
- Renombrado vbles

## Opt. Lazos

- Loop invariant
- Loop unrolling
- Intercambio orden loop
- Fusion/fision loop

## Inlining

- Reemplaza una porción de código por otro equivalente + veloz)

Antes:

$$x=y$$
$$z=1+x$$

↓

Después:

$$x=y$$
$$z=1+Y$$

El compilador elimina la  
dependencia  
(en caso de ser posible)



Antes  
a=100;  
b=200;  
sum=a+b;  
↓  
Después:  
sum=300;

El compilador pre-calcula el resultado una única vez en tpo de compilación. Elimina código redundante.

Antes  
`x=pow(y,2.0);`  
`a=b/2.0;`  
↓  
Después:  
`x=y*y;`  
`a=b*0.5;`

Pow, / son las operaciones más costosas

Si el compilador puede saber que se están realizando la potencia de un num entero pequeño, o el denominador de una división es una constante; entonces puede reemplazar estas operaciones por productos que es menos costoso

Antes  
 $d=c*(a/b);$   
 $e=(a/b)*2.0;$



Después:  
 $x=a/b;$   
 $d=c*x;$   
 $e=x*2.0;$

La idea es eliminar el cálculo doble  
de la /

Solo si la subexpresion es un cálculo  
costoso o si resulta en la reducción  
de registros a utilizar

Antes

```
x=y*z;  
q=r+x*2;  
x=a+b;
```



Después:

```
x0=y*z;  
q=r+x0*2;  
x=a+b;
```

El código original tiene una dependencia de salida, el segundo no (x sigue teniendo el mismo resultado final)

# Loop invariante

Antes

```
DO i=1,n  
  a(i)=b(i)+c*d  
  e=g(n)  
END DO
```



Después:

```
tempx=c*d;  
Do i=1,n  
  a(i)=b(i)+temp  
END DO  
e=g(n)
```

Loop invariant= código que no cambia dentro de un lazo.

No es necesario que se ejecute iterativamente

Antes

```
DO i=1,n  
  a(i)=a(i)+b(i)  
END DO
```



Después:

```
Do i=1,n,4  
  a(i)=a(i)+b(i)  
  a(i+1)=a(i+1)+b(i+1)  
  a(i+2)=a(i+2)+b(i+2)  
  a(i+3)=a(i+3)+b(i+3)  
ENDO
```

X el compilador

Antes

```
DO i=1,ni
  DO j=1,nj
    a(i,j)=b(i,j)
  END DO
END DO
```



Después:

```
DO j=1,nj
  DO i=1,ni
    a(i,j)=b(i,j)
  END DO
END DO
```

Depende : en Fortran (después), en  
C (antes)

## Fisionar

```
DO i=1,n
  a(i)=b(i)+1
END DO
DO i=1,n
  c(i)=a(i)/2
END DO
DO i=1,n
  d(i)=1/c(i)
END DO
```

## Fusionar

```
DO i=1,n
  a(i)=b(i)+1
  c(i)=a(i)/2
  d(i)=1/c(i)
END DO
```



Antes

```
DO i=1,n  
  a(i)=f(i)  
END DO  
...
```

```
REAL FUNCTION f(x)  
  f=x*3  
END FUNCTION f
```



Después:

```
DO i=1,n  
  a(i)=i*3  
END DO
```

Elimina overhead del llamado a la función.

En gral el compilador tiene esta funcionalidad para altos niveles de optimización

<https://gcc.gnu.org/onlinedocs/gcc-4.9.1/gcc/Optimize-Options.html>

-O2 turns on all optimization flags specified by -O. It also turns on the following optimization flags:

```
-fthread-jumps
-falign-functions -falign-jumps
-falign-loops -falign-labels
-fcaller-saves
-fcrossjumping
-fcse-follow-jumps -fcse-skip-blocks
-fdelete-null-pointer-checks
-fdevirtualize -fdevirtualize-speculatively
-fexpensive-optimizations
-fgcse -fgcse-lm
-fhoist-adjacent-loads
-finline-small-functions
-findirect-inlining
-fipa-sra
-fisolate-erroneous-paths-dereference
-foptimize-sibling-calls
-fpartial-inlining
-fpeephole2
-freorder-blocks -freorder-functions
-frerun-cse-after-loop
-fsched-interblock -fsched-spec
-fschedule-insns -fschedule-insns2
-fstrict-aliasing -fstrict-overflow
-ftree-switch-conversion -ftree-tail-merge
-ftree-pre
-ftree-vrp
```

# Optimización

M. Graciela Molina

m.graciela.molina@gmail.com